**主要技术参数**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **HYL5064JGKJ60高空作业车主要技术参数** | | | | |
| **类别** | **项目** | | **单位** |  |
| **尺寸**  **参数** | 总长 | | mm | 7550 |
| 总宽 | | mm | 1990 |
| 总高 | | mm | 3000 |
| **质量**  **参数** | 乘坐人数（含驾驶员） | | 人 | 2+3 |
| 总质量 | | kg | 5880 |
| 装备质量 | | kg | 5475 |
| **主**  **要**  **性**  **能**  **参**  **数** | 工作平台额定载荷 | | kg | 200 |
| 最大作业高度 | | m | 16.4 |
| 最大作业高度时作业幅度 | | m | 2.2 |
| 最大作业幅度 | | m | 8.1 |
| 最大作业幅度时作业高度 | | m | 9.7 |
| 支腿跨距 | 横向（前/后） | mm | 前2.605/后3.28 |
| 纵向 | mm | 前2.605/后3.28 |
| 工作平台回转 | | º | ±360°连续 |
| **行驶**  **参数** | 前悬 | | mm | 1075 |
| 后悬 | | mm | 2065 |
| 前伸 | | mm | 500 |
| 后伸 | | mm | 400 |
| 轴距 | | mm | 3360 |
| 最高行驶速度 | | km/h | 95 |
| 最小离地间隙 | | mm | 190 |
| 接近角 | | ° | 20 |
| 离去角 | | ° | 10 |

**配置说明**

**主要组成配置**

|  |  |
| --- | --- |
| **HYL5064JGKJ60高空作业车主要组成配置** | |
| **部件名称** | **简要说明** |
| 底盘 | 品牌+型号 |
| 江铃 JX1061TSGA26 |
| 发动机 | 型号+功率+排放 |
| JX4D30B6H发动机，功率85KW ，国Ⅵ排放 |
| 驾驶室 | 双排座、乘坐2+3人，驾驶室装有空调及收放机 |
| 取力系统 | 由变速箱取力，驾驶室内操纵 |
| 臂架形式 | 三节折叠臂 |
| 围板及走台板 | 钢制工具箱及围板、不锈钢栏杆、铝合金防滑走台板 |
| 回转装置 | 双向360°连续回转 |
| 工作平台 | 1100×700×1100mm双人钢结构工作平台 |
| 支腿 | H型，单独可调 |
| 操作 | 上下两套操作系统，在工作斗上和转台上均可完成各种作业动作,均可远程控制汽车发动机点、熄火 |
| 控制系统 | 电子比例控制，无级调速，配有应急泵 |
| 调平系统 | 内藏式平衡拉杆自动调平系统 |
| 其它 | 带伸缩起重臂，液压制动卷扬机；最大起重量2吨，最大起升高度9.2米 |

**基本功能及安全配置**

|  |  |
| --- | --- |
| HYL5064JGKGJ60型**高空作业车基本功能安全配置：**作业车平台载荷200kg，最大高度16.4m、最大幅度8.1m高空作业。上下车互锁、软腿保护、水平腿未伸到位时限制工作臂回转但不限起落、应急泵、双向平衡阀、双向液压锁、整车水平仪、溢流阀、工作臂极限位置报警及保护装置。 | |
| **名称** | **简要说明** |
| 垂直支腿、工作臂互锁装置 | 支腿上装有接地指示装置，垂直支腿未有效触地，不能进行上部动作；臂架未收回到臂托架，支腿不能动作。 |
| 工作斗左右摆动装置 | 工作斗能左45°右45°摆动 |
| 上臂仰角限制装置 | 限制上臂仰起角度，防止危险工况发生 |
| 内置平衡拉杆调平机构 | 内置平衡拉杆调平机构自动调平，外形美观，拉杆不会与外界物品发生碰撞，安全性高保证工作斗始终水平 |
| 紧急停止装置 | 工作斗和转台处分别有一个应急熄火开关，当遇到紧急情况时，可以按下此开关，切断电源、切断油路及停止发动机，从而停止所有动作 |
| 整车水平状态测试仪 | 可观察整车横向、纵向两个方向倾斜状态 |
| 发动机点火熄火 | 在遥控盒和平台处可对发动机进行点火、熄火控制 |
| 电子计时器 | 可累计作业时间以便及时维护保养 |
| 应急照明灯 | 辅助使用人员夜间作业 |
| 电动应急泵 | 当发动机、液压系统全都发生故障时，将工作人员送回到地面，具有应急收回和过热保护功能，防止连续操作造成应急泵损坏 |